

Vysio

MANUALE UTENTE

SKYPRO

Modello A



2.4GHZ
EDITION

Leggere attentamente le istruzioni prima dell'uso e conservare questo manuale per un uso futuro.

IT: SKYPRO - MANUALE UTENTE

Questo dispositivo contiene una batteria ai polimeri di litio (LiPo)

Le batterie ai polimeri di litio si distinguono dalle normali batterie perché sono costituite da un sottile strato di carta avvolto intorno a un nucleo solido o simile a un gel. Sono leggere e forniscono un'elevata densità di energia e di scarica. È essenziale utilizzare la batteria integrata nel prodotto esclusivamente per lo scopo previsto. Se le batterie LiPo vengono maneggiate in modo improprio, possono gonfiarsi o prendere fuoco.

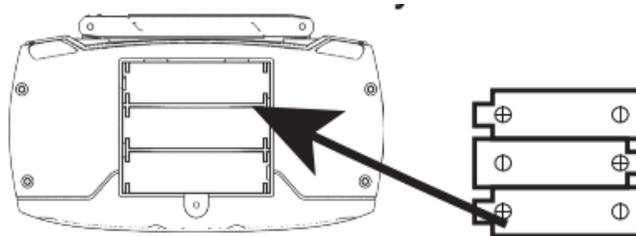
1. Evitare di caricare la batteria all'interno dell'aeromodello, perché potrebbe surriscaldarsi e danneggiare l'aeromodello.
2. Se si prevede di lasciare il prodotto inutilizzato per una settimana o più, mantenere la batteria al 50% di carica per prolungarne la durata. Ricaricare la batteria al 50% prima di utilizzarla nuovamente.
3. Per la ricarica della batteria utilizzare esclusivamente il caricabatterie professionale originale.
4. Per evitare il rischio di incendio, evitare di caricare la batteria su un tappeto.
5. Se la batteria al litio viene conservata per più di tre mesi, è necessario ricaricarla per mantenerne la tensione e garantirne una maggiore durata.

Installazione delle batterie nel telecomando

Aprire il vano batterie situato sul retro del telecomando.

Inserire le batterie rispettando la polarità corretta, come indicato all'interno del vano.

Chiudere saldamente il vano batterie.



SPECIFICHE DEL PRODOTTO

Contenuto della confezione



1 borsa per la conservazione e la mobilità
1 unità drone SKYPRO
1 telecomando per drone
1x Batteria ricaricabile (potrebbe essere già installata)

1 cavo di ricarica
1 cacciavite
1 manuale d'uso
4x Porta eliche di protezione
4x Ali dell'elica di ricambio

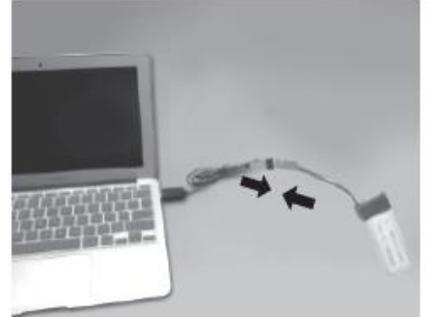
Dimensione del prodotto



CARICA E INSTALLAZIONE DELLA BATTERIA

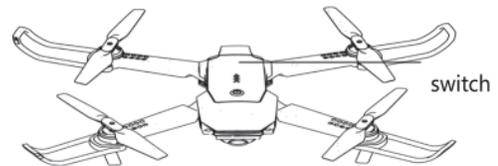
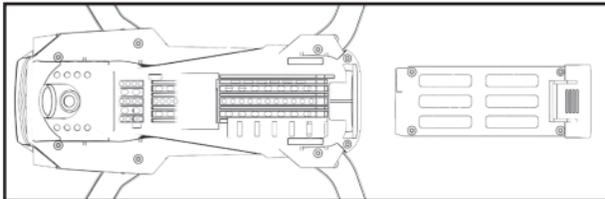
Caricare la batteria con un cavo USB:

1. Collegare un'estremità del cavo di ricarica USB alla spina della batteria dell'aereo.
2. Collegare l'altra estremità del cavo USB alla porta USB di un computer.
3. La batteria inizia a caricarsi e la spia di carica si accende.
4. Quando la batteria è completamente carica, la spia di carica si spegne.



Collegamento dell'alimentazione dell'aeromobile:

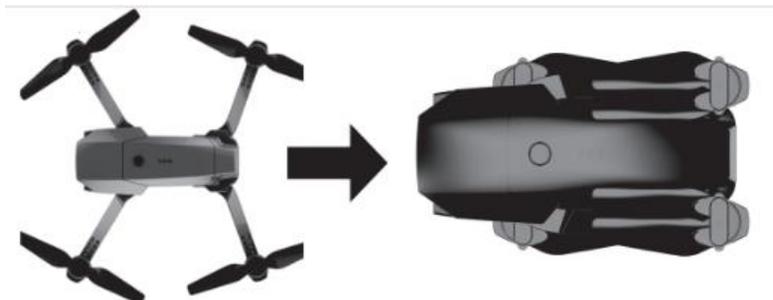
1. Inserire la batteria carica nel portabatteria dell'aereo.
2. Collegare la spina della batteria alla presa di corrente dell'aereo.
3. Accendere il velivolo e le luci si attiveranno.



CONFIGURAZIONE DELL'UNITÀ DRONE

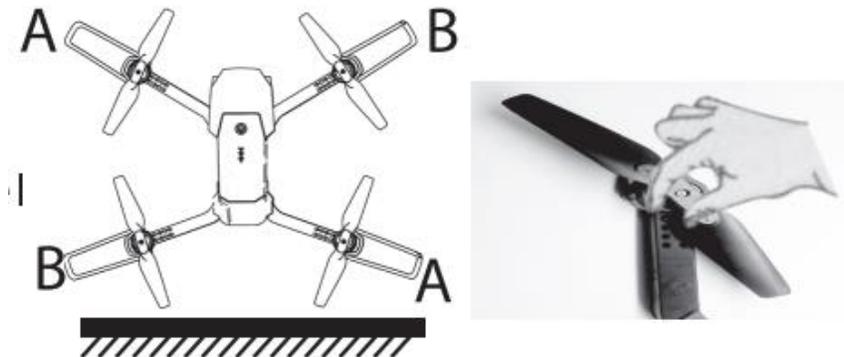
Ripiegare e dispiegare il drone

1. Piegare prima le braccia posteriori.
2. Quindi piegare le braccia anteriori verso quelle posteriori.
3. Quando si dispiega, seguire la sequenza opposta.

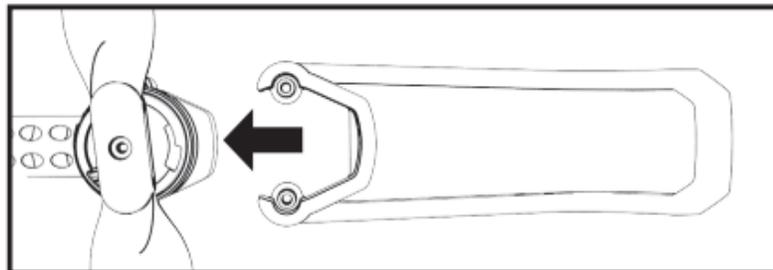


Installazione delle ventole dell'aeromobile

Assicurarsi di installare le eliche nella direzione corretta. L'elica A deve essere installata nell'angolo superiore sinistro dell'aereo e nell'angolo inferiore destro del braccio, con la fase. L'elica B, invece, deve essere installata nell'angolo superiore destro dell'aereo e nell'angolo inferiore sinistro del braccio, sempre con la fase. Quando si installa la cartella della ventola, allinearla al cono di montaggio quadrato e bloccarla in posizione con la vite.



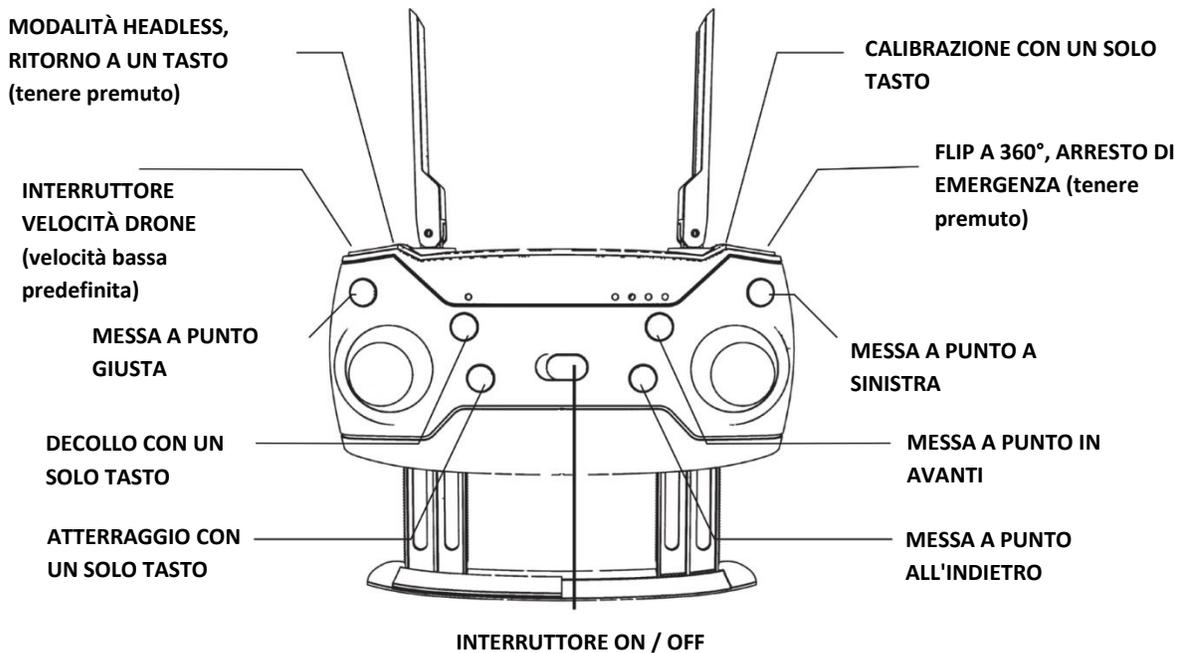
Installazione della rastrelliera di protezione dell'aeromobile



La rastrelliera, una volta installata, protegge le eliche del drone da eventuali collisioni durante i voli.

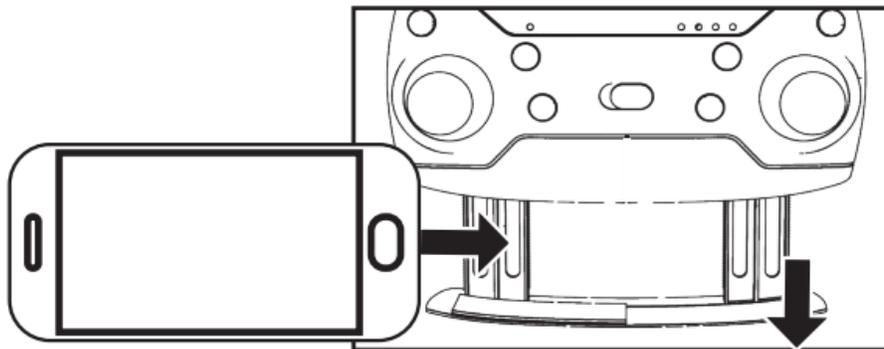
Assicurarsi di serrare saldamente l'assemblaggio per evitare danni accidentali o spostamenti errati durante l'uso.

FUNZIONI DEL CONTROLLO REMOTO



Portacellulare

Aprire la staffa dello smartphone sul telecomando facendola scorrere verso il basso. Posizionare lo smartphone sulla staffa e regolarne la posizione per garantire una presa salda. Una volta collegato all'app "WiFi_CAM", lo smartphone fornirà un feed live del volo.



ISTRUZIONI PER GLI UTENTI DELL'APP

Installazione e configurazione dell'app

1. Cercate l'app "WiFi_CAM" nell'app store di vostra scelta (Apple Store o Google Play). È possibile trovare l'applicazione anche scansionando il codice QR qui sotto.



2. Premere l'interruttore ON/OFF sul drone per accenderlo. Quando la spia LED del drone inizia a lampeggiare in rosso, SKYPRO è pronto per l'accoppiamento del dispositivo.

3. Assicurarsi che il Wi-Fi del telefono sia abilitato. Fare clic sull'applicazione "Impostazioni" del dispositivo smartphone e aprire le impostazioni della rete Wi-Fi. Eseguire una scansione delle nuove reti e cercare una delle tre opzioni visualizzate sullo schermo: WIFI_FFV_XXXX, WIFI_4K_XXXX o WIFI_8K_XXXX. Fare clic sulla rete per stabilire una connessione. Una volta che il dispositivo è connesso al drone SKYPRO, chiudere la finestra delle impostazioni e aprire l'applicazione WiFi_CAM.

4. All'apertura dell'applicazione, è possibile scegliere di modificare le impostazioni della lingua dell'applicazione facendo clic sul pulsante "?" nell'angolo in basso a sinistra. Passare all'inglese premendo il pulsante "ENGLISH" nella parte superiore del pannello. Questo pannello contiene anche brevi istruzioni sull'uso dell'app. Facendo clic sulla freccia nell'angolo in basso a destra del dispositivo, è possibile passare dal pannello di selezione della lingua a quello di panoramica dei comandi. Assicurarsi di familiarizzare il più possibile con i comandi dell'app prima di far volare il drone. È possibile tornare a questo pannello in qualsiasi momento. Fare clic sulla freccia a destra per tornare al pannello di selezione della lingua o tornare al menu principale dell'applicazione facendo clic sull'icona della freccia circolare nell'angolo in basso a destra. Una volta raggiunto il menu principale, fare clic sul pulsante di avvio per aprire i controlli di volo e della telecamera.

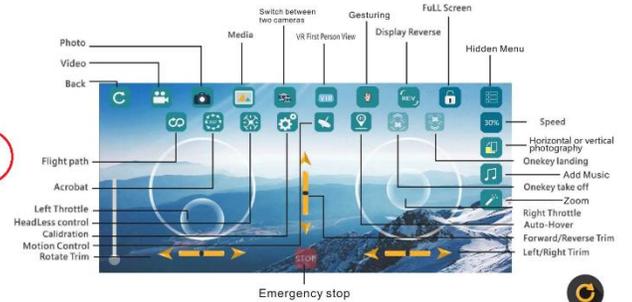


连接设置：

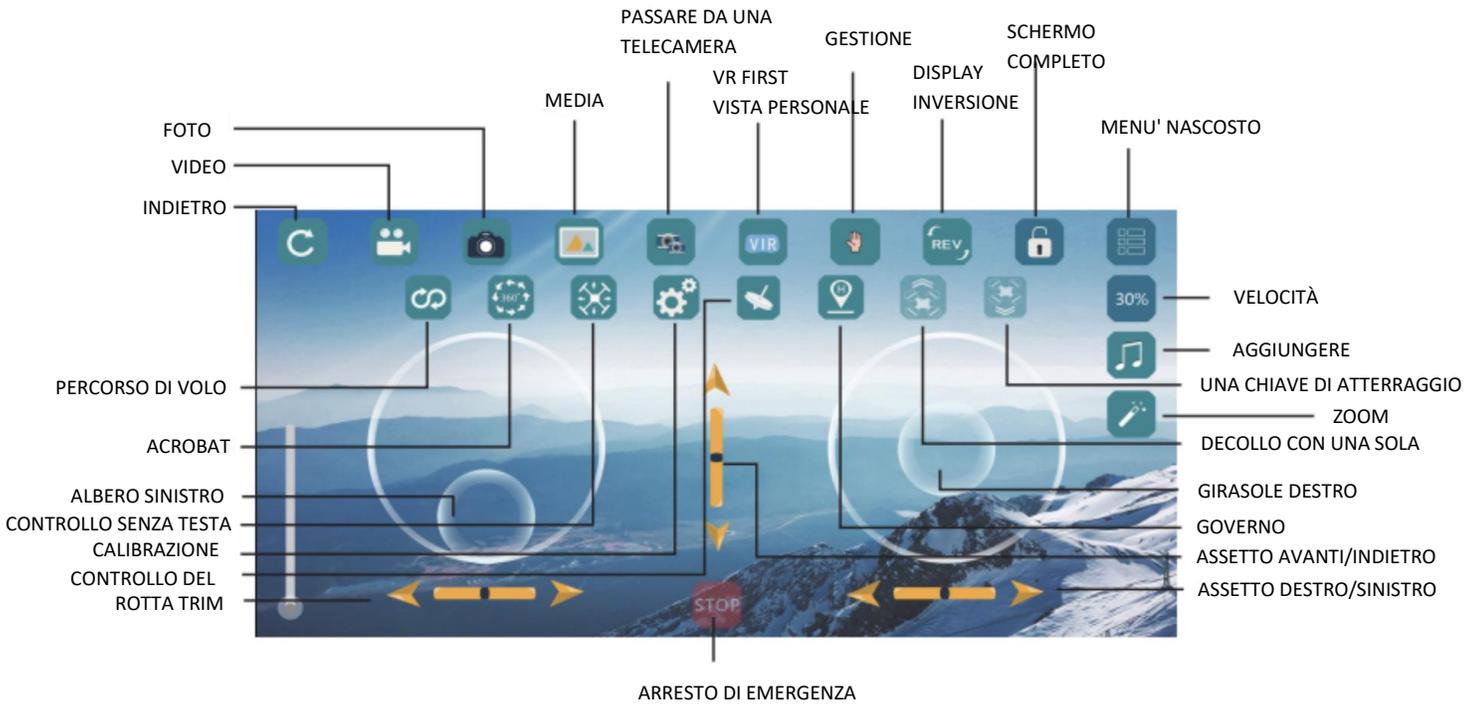
- 1 连接模块电源，红灯开始闪烁，代表正在等待连接手机
- 2 打开手机设置选项，启动WIFI，在WIFI搜索列表中查找 "1.WIFI_FP_V_XXX;2.WIFI_4K_XXXXXX;3.WIFI_8K_XXXXXX;" 点击连接，直到出现已连接，代表连接成功
- 3 打开软件，点击"START"图标时候进入实时图传界面

Connection details

- 1 Connection the model of power,the red light flash,wating for connection on the mobile phone.
- 2 Click on the cell phone Settings" option,open theWIFI,find a network WIFI list called "1.WIFI_FP_V_XXX;2.WIFI_4K_XXXXXX;3.WIFI_8K_XXXXXX;" click connection until connected",and then exit the settings option.
- 3 Open the software,click "START" icon into the control interface.



Panoramica delle funzioni dell'app

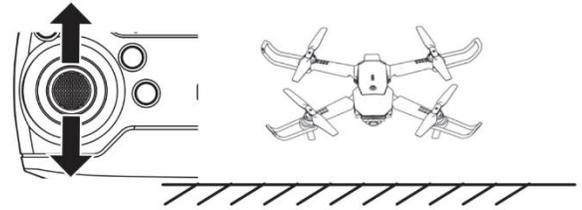


FUNZIONAMENTO DEL DRONE

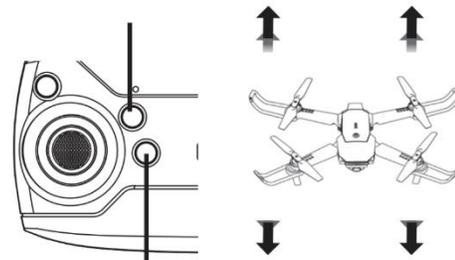
Decollo e atterraggio

Per decollare, assicurarsi che l'aereo si trovi in un'area aperta e spaziosa, lontano da ostacoli e persone. Spingere lentamente in avanti il joystick dell'acceleratore per decollare. Usare il joystick per controllare il movimento dell'aereo e mantenere un'altitudine sicura. Per atterrare, tirare lentamente indietro il joystick dell'acceleratore finché il velivolo non atterra in modo sicuro al suolo.

È importante notare che il drone potrebbe non mantenere un'altitudine costante a causa di vari fattori come la temperatura, la velocità del vento e il livello della batteria. Si tratta di un'eventualità comune. L'operatore del drone deve regolare l'acceleratore di conseguenza per mantenere un volo sicuro. Quando la batteria è scarica, il velivolo atterra automaticamente e il pilota deve evitare di far volare il drone finché la batteria non è carica per evitare incidenti.



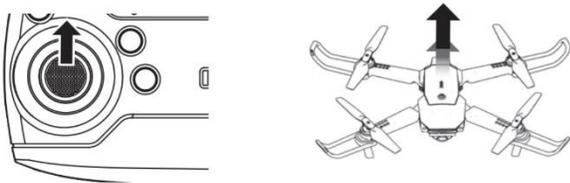
Una chiave TAKEOFF



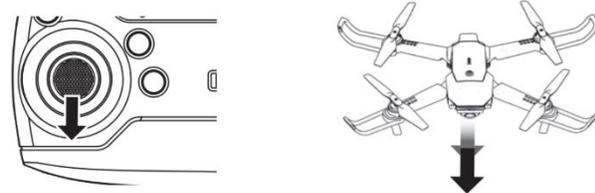
Una chiave di atterraggio

CONTROLLO DEL VOLO

1. Acceleratore (joystick sinistro)

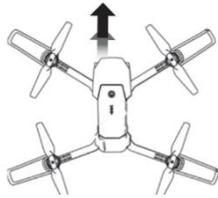
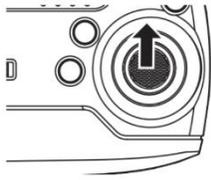


Spingere il joystick sinistro verso l'alto per far salire il drone.

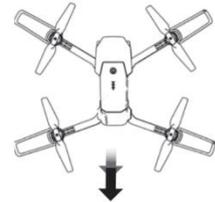
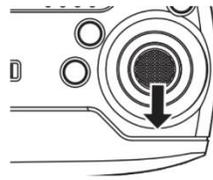


Spingere il joystick sinistro verso il basso per far scendere il drone.

2. Volo in avanti e indietro (joystick destro)

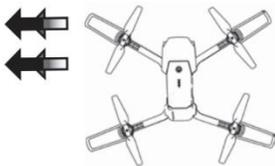
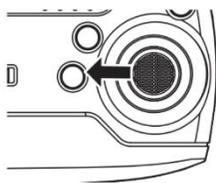


Spingere il joystick sinistro verso l'alto per far avanzare il drone.

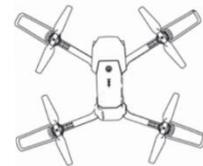
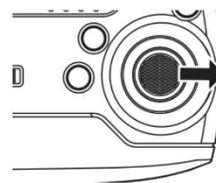


Spingere il joystick destro verso destra per spostare il drone a destra in linea retta.

3. Volo laterale (con la parte anteriore del drone in posizione fissa in avanti)

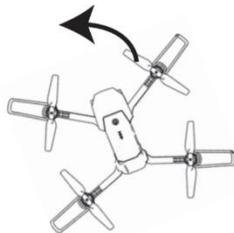
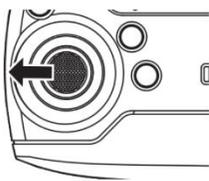


Spingere il joystick destro verso sinistra per spostare il drone a sinistra in linea retta.

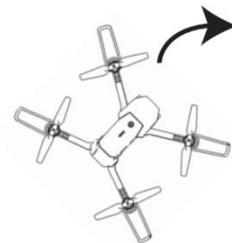
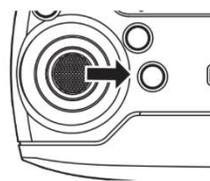


Spingere il joystick destro verso destra per spostare il drone a destra in linea retta.

4. Turning left and right



Spingere il joystick sinistro verso sinistra per ruotare il drone verso sinistra.



Spingere il joystick sinistro verso destra per ruotare il drone verso destra.

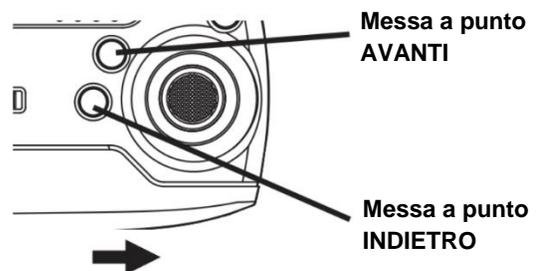
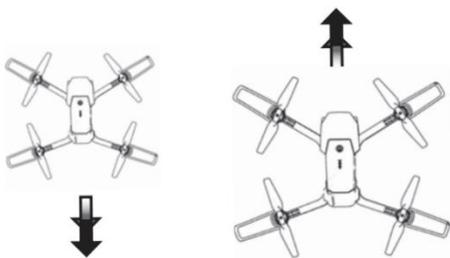
CONTROLLI DI PRECISIONE

La pre-calibrazione prima di far volare un drone è fondamentale per garantire un'esperienza di volo stabile e controllata. Se calibrato correttamente, il drone si libra e vola in piano, rispondendo con precisione agli input di controllo. Sebbene sia possibile avviare il processo di calibrazione utilizzando il pulsante One Key Factory Calibration sul controller, è importante

notare che la calibrazione potrebbe non essere sempre perfetta e richiedere regolazioni manuali. I controlli di regolazione fine consentono di effettuare regolazioni precise della calibrazione di volo del drone, garantendo prestazioni ottimali. La ricalibrazione può essere necessaria prima di ogni volo, in particolare quando si vola con il drone in condizioni di volo variabili o difficili, come ad esempio su superfici inclinate o irregolari o in presenza di vento.

Consultare la sezione "Funzioni del telecomando" del presente manuale d'uso per individuare i controlli di regolazione fine. Una volta regolata la calibrazione, premere i pulsanti di regolazione fine desiderati in avanti, indietro, a sinistra e a destra per regolare la posizione del drone. Premendo una sola volta il pulsante di regolazione fine si regola solo leggermente la posizione del drone. Premere più volte i pulsanti desiderati per adattarli alle proprie esigenze. È possibile testare le impostazioni di calibrazione facendo atterrare il drone e ripetendo il decollo.

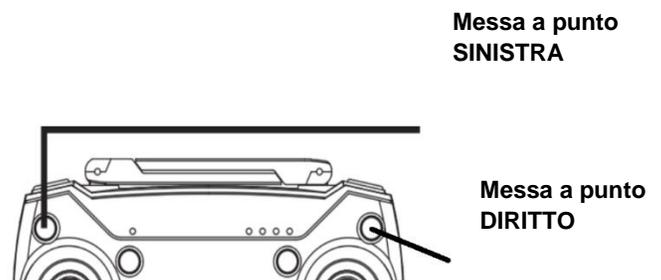
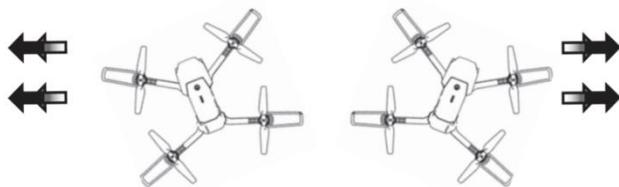
1.Regolazione fine in avanti/indietro



- Premere il pulsante "Fine-tuning forward" per regolare la posizione di volo del drone in avanti.
- Premere il pulsante "Fine-tuning backward" per regolare la posizione di volo del drone all'indietro.

*Nota: premere più volte per effettuare regolazioni più ampie.

2. Regolazione fine sinistra/destra

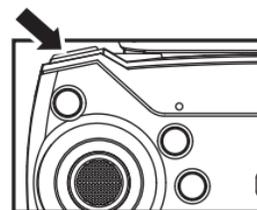


- Premere il pulsante "Fine-tuning left" per regolare la posizione di volo del drone verso sinistra.
- Premere il pulsante "Fine-tuning right" per regolare la posizione di volo del drone verso destra.

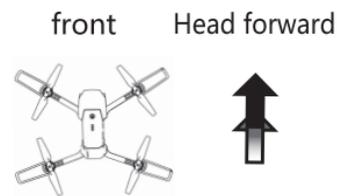
*Nota: premere più volte per effettuare regolazioni più ampie.

MODALITÀ SENZA TESTA

Quando si attiva la modalità headless, l'aereo ignora l'orientamento convenzionale anteriore e posteriore, riallineandosi con il telecomando come punto di riferimento. Ad esempio, spingendo il joystick destro in avanti l'aereo si allontana dal telecomando, mentre tirando il joystick indietro l'aereo si dirige verso il telecomando (con la parte anteriore della telecamera come punto di riferimento).



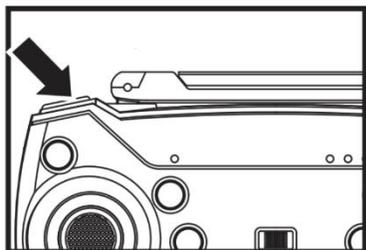
Prima del decollo, assicurarsi che il velivolo sia rivolto verso il lato della telecamera e premere un pulsante per stabilire la direzione di volo in modalità headless. Questa funzione migliora il controllo da parte dell'utente semplificando l'orientamento del drone rispetto al telecomando, offrendo un'esperienza di volo più intuitiva.



Quando si opera in modalità headless, il telecomando emette due segnali acustici di conferma. Per uscire dalla modalità headless, un singolo segnale acustico del telecomando indica l'avvenuta disattivazione.

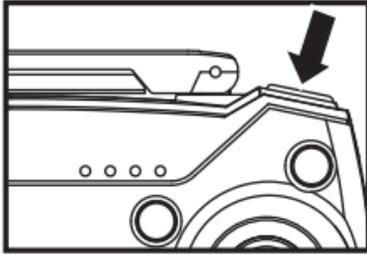


UN TASTO DI RITORNO



Tenendo premuto il pulsante di ritorno con un solo tasto, il drone torna indietro lungo la direzione inversa della modalità senza testa. È importante notare che la regolazione del joystick destro interrompe il processo di ritorno. Si noti che questa funzione guida esclusivamente il drone verso il punto di decollo e non lo assiste nell'atterraggio.

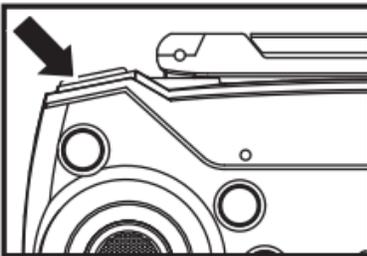
SELEZIONE DELLA VELOCITÀ



La velocità del drone può essere personalizzata su tre livelli: lenta, media e veloce. All'accensione del telecomando, la velocità predefinita è quella lenta. Per passare alla velocità veloce, premere il pulsante designato; due segnali acustici confermeranno la modifica. Per tornare alla velocità lenta, premere nuovamente il pulsante e il telecomando emetterà un singolo segnale acustico.

Si consiglia di mantenere la velocità predefinita per gli utenti principianti.

FUNZIONI VIDEO E FOTO



In modalità normale, premendo il pulsante video/foto si attivano le funzioni video e foto. In modalità versione WIFI, questo pulsante non ha alcuna funzione.

RIPRISTINO DELLE IMPOSTAZIONI DEL VELIVOLO

La correzione del livello del giroscopio è essenziale per migliorare la stabilità dell'aereo durante il volo. Ecco una guida semplice:

1. Accendere il velivolo e assicurarsi che l'impostazione della frequenza sia completa.
2. Posizionare l'aereo su una superficie piana.
3. Spingere contemporaneamente sia il throttle che gli stick di direzione verso l'angolo in basso a destra.
4. Ascoltate il suono di "caduta" emesso dal cicalino dell'aereo e notate le luci che brillano continuamente, a conferma del completamento della correzione orizzontale.

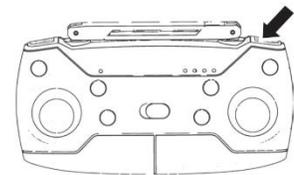
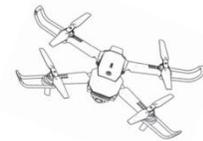
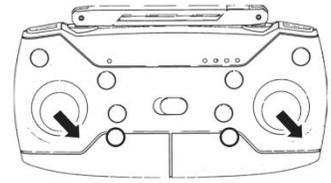
Dopo aver completato la correzione del livello del giroscopio, il volo dovrebbe essere più stabile e meno incline alla deriva in una direzione.

Arresto di emergenza

È importante notare che gli arresti di emergenza devono essere utilizzati solo in situazioni di reale emergenza, come una collisione imminente o la perdita di controllo. Non è consigliabile utilizzare questa funzione in altro modo.

Per eseguire un arresto di emergenza con il telecomando, tenere premuto il pulsante di arresto di emergenza. Questo arresterà immediatamente le funzioni del drone. Tenere presente che l'utilizzo di questa funzione a bassa quota può causare danni al drone a causa della discesa improvvisa e della collisione con il suolo.

Il velivolo è dotato di un meccanismo di protezione automatica che interviene se il drone si inclina di oltre 45 gradi. Quando si utilizza il velivolo tramite l'app WiFi_CAM, abbassare l'acceleratore e premere contemporaneamente il pulsante di arresto di emergenza per eseguire un arresto di emergenza.



ISTRUZIONI PER IL RICICLAGGIO E LO SMALTIMENTO



Questo marchio indica che questo prodotto non deve essere smaltito con altri rifiuti domestici in tutta l'UE. Per evitare possibili danni all'ambiente o alla salute umana dovuti allo smaltimento incontrollato dei rifiuti, riciclarlo responsabilmente per promuovere il riutilizzo sostenibile delle risorse materiali. Per restituire il dispositivo usato, utilizzare i sistemi di restituzione e raccolta o contattare il rivenditore presso il quale è stato acquistato il prodotto. Il prodotto potrà essere riciclato in modo sicuro per l'ambiente.



Dichiarazione del produttore che il prodotto è conforme ai requisiti delle direttive CE applicabili.



MANUALE UTENTE

SKYPRO

Modello B



IT: SKYPRO - MANUALE D'USO

Modello n.: E88

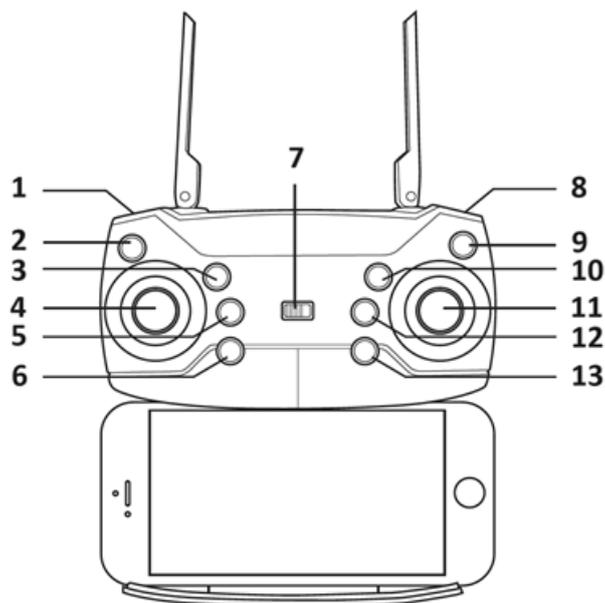
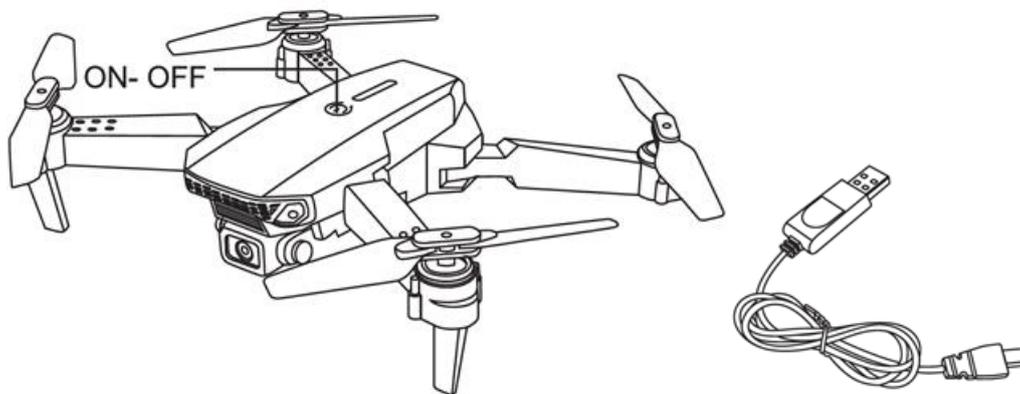
ETÀ 14+

Requisiti di tensione e corrente per la ricarica USB

Tensione di ingresso: DC 4,7-5,3V

Corrente dell'adattatore: 0,5-2A

Attenzione: La tensione e la corrente di ingresso della linea di ricarica USB non devono superare questi standard. Non utilizzare un adattatore a tre carichi per non danneggiare la linea di ricarica USB e la batteria. Le seguenti nozioni e note di sicurezza sono importanti per il funzionamento del telecomando. Leggere attentamente il manuale prima di utilizzare il prodotto e conservarlo per future consultazioni.



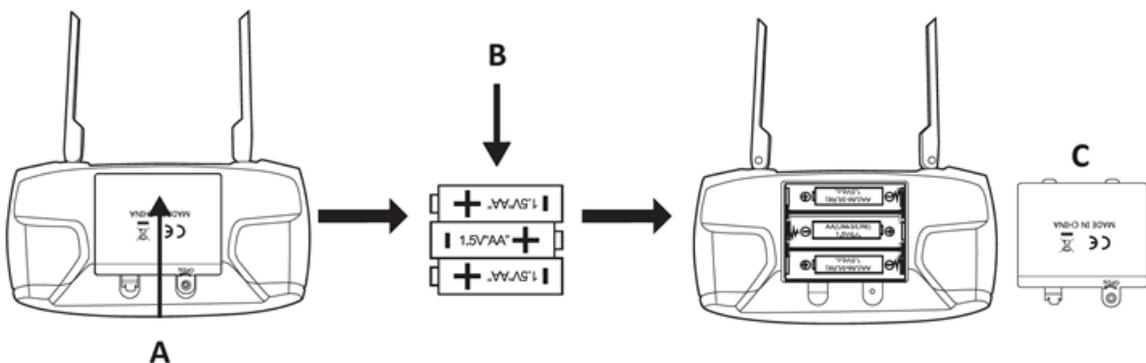
PANORAMICA DEL PRODOTTO

1. Ingranaggio ad alta velocità
2. Foto/video
3. Modalità senza testa/ pressione prolungata per il ritorno con un solo tasto

4. Leva di controllo dell'acceleratore
5. Decollo con un solo tasto/Atterraggio con un solo tasto
6. Premere a lungo per l'arresto di emergenza
7. Interruttore di alimentazione
8. Rotolamento con un solo tasto
9. Regolazione fine a destra
10. Regolazione fine a sinistra
11. Leva di controllo della direzione
12. Regolazione fine in avanti
13. Regolazione fine all'indietro

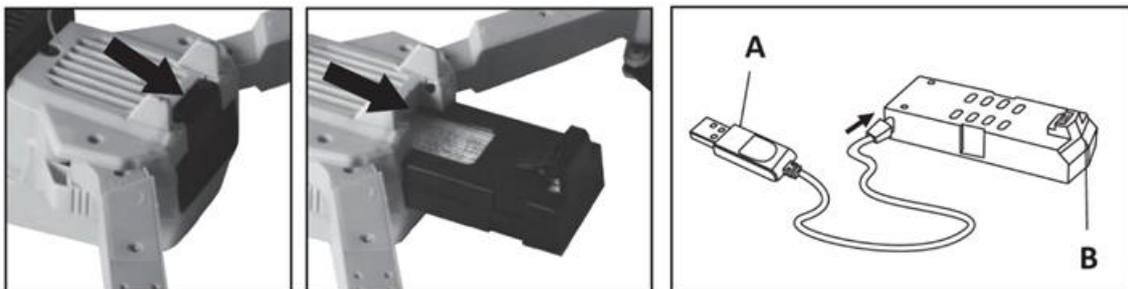
INSTALLAZIONE DELLA BATTERIA DEL TELECOMANDO

1. Aprire il coperchio della batteria sul retro del telecomando.
2. Inserire 3 batterie AA (1,5 V ciascuna) seguendo le istruzioni riportate sulla scatola delle batterie. (Le batterie devono essere acquistate separatamente; non mischiare batterie vecchie e nuove o di tipo diverso).
3. Fissare nuovamente il coperchio del vano batterie.



RICARICA DELLA BATTERIA DEL DRONE

1. Inserire il caricatore USB nell'interfaccia USB di un computer o di un altro caricatore, quindi collegarlo. La spia si accende.
2. Rimuovere la batteria dal velivolo, quindi collegare la spina della batteria alla presa del caricabatterie USB per la ricarica.
3. La spia rimarrà accesa durante il processo di carica e si spegnerà quando la batteria sarà completamente carica.



Nota: il tempo di ricarica è di circa 120 minuti.

INSTALLAZIONE E USO DELL'APP

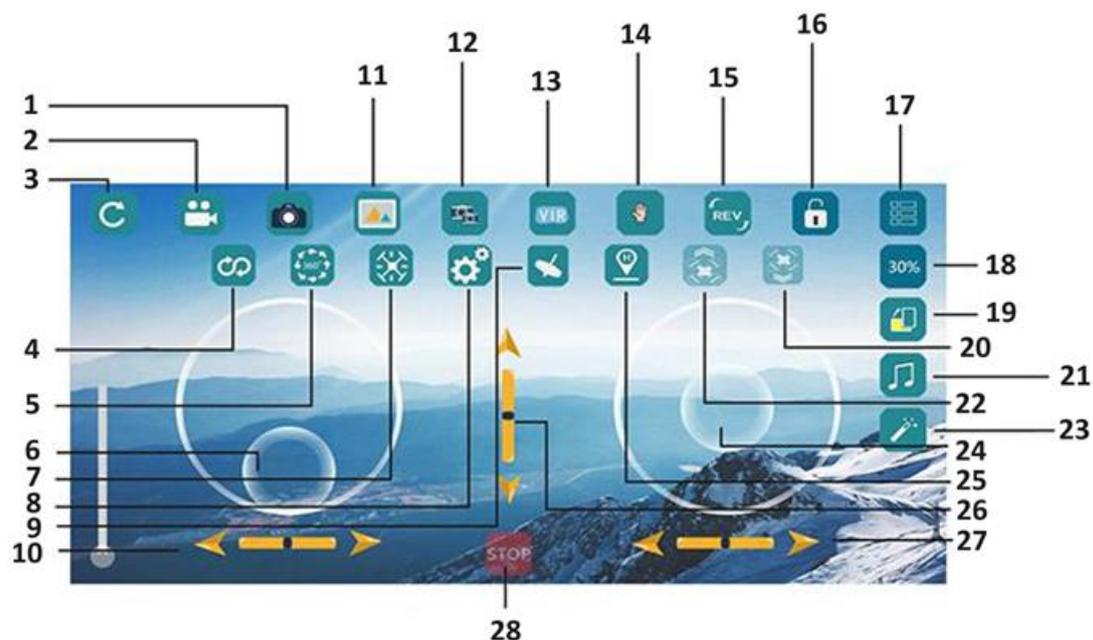
Installazione dell'app:

1. Cercare "WiFi_CAM" nell'Apple Store o in Google Play per scaricare l'app.
2. Scansionare il codice QR per scaricare l'app.

Connessione Wi-Fi:

1. Collegare l'alimentazione del drone. Il LED lampeggia in attesa della connessione sul telefono cellulare.
2. Sul cellulare, andare su "Impostazioni", aprire il Wi-Fi e trovare la rete denominata "WIFI__XXX". Fare clic per connettersi finché non appare "Connected", quindi uscire dalle impostazioni.
3. Aprire l'applicazione, fare clic sull'icona "START" per accedere all'interfaccia di controllo.

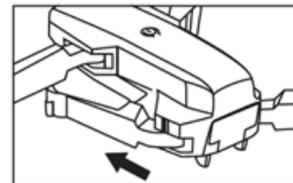
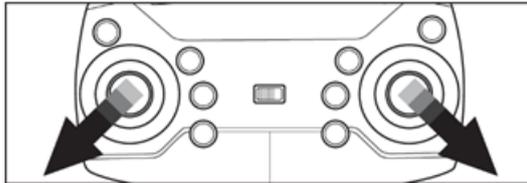
Panoramica dei controlli



- | | |
|---|--|
| 1. Foto | 15. Inversione Display |
| 2. Video | 16. Schermo Intero |
| 3. Indietro | 17. Menu Nascosto |
| 4. Percorso di volo | 18. Velocità |
| 5. Acrobata | 19. Fotografia Orizzontale / Verticale |
| 6. Acceleratore sinistro | 20. Atterraggio con un Tasto |
| 7. Modalità senza testa | 21. Aggiungi Musica |
| 8. Calibrazione | 22. Decollo con un Tasto |
| 9. Controllo del movimento | 23. Zoom |
| 10. Ruotare Trim | 24. Acceleratore Destro |
| 11. Media | 25. Hover Automatico |
| 12. Passaggio da una telecamera all'altra | 26. Trim Avanti / Indietro |
| 13. Vista VR in prima persona | 27. Trim Sinistra / Destra |
| 14. Gestualità | 28. Arresto d'Emergenza |

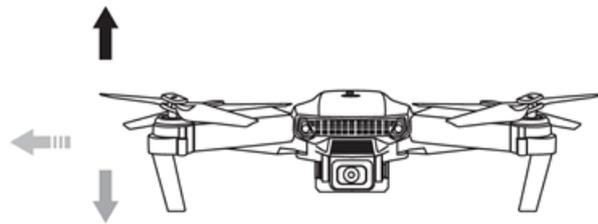
FUNZIONAMENTO E CONTROLLI DEL DRONE

Nota: prima del decollo, il velivolo deve correggere la frequenza. Quando le luci dell'aereo lampeggiano, la correzione della frequenza è in corso. Quando le luci sono fisse, la correzione è completa. Per evitare la perdita di controllo, prestare molta attenzione al livello operativo. Durante il funzionamento, il dispositivo di volo potrebbe perdere potenza e potrebbe aver bisogno di ulteriore potenza per continuare a volare.

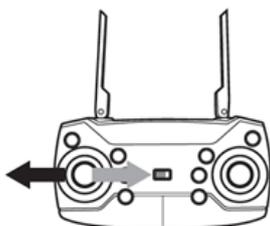


Flank folding

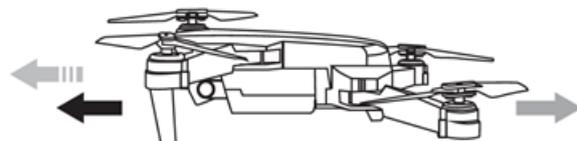
- La leva di comando sinistra controlla la salita e la discesa del dispositivo volante.



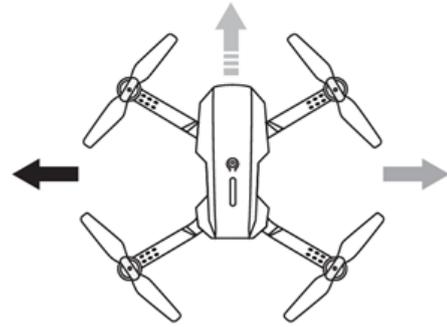
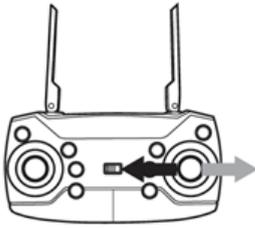
- La leva di comando sinistra controlla anche la rotazione a sinistra/destra.



- La leva di comando destra controlla lo spostamento in avanti/indietro.

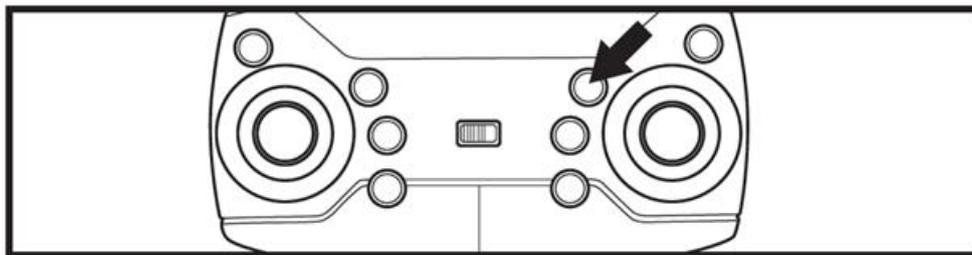


- La leva di comando destra controlla anche il volo a sinistra/destra.



REGOLAZIONE FINE

Quando il dispositivo di volo devia (rotazione a destra/sinistra; spostamento in avanti/indietro; volo a destra/sinistra), regolare con i tasti di regolazione fine corrispondenti. Ad esempio, se il dispositivo devia in avanti, regolare premendo il tasto di regolazione fine all'indietro, come mostrato.



IMPOSTAZIONI DELLA SENSIBILITÀ

Il velivolo ha due modalità di funzionamento: livello basso (30%) e livello alto (100%). Attivare il "selettore di conversione della velocità" per impostarlo:

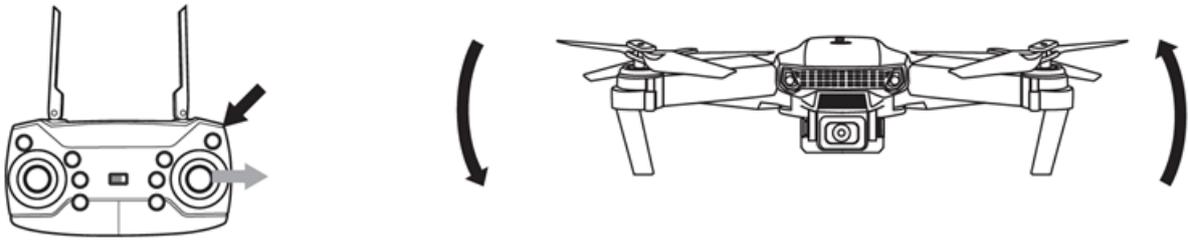
- Far scorrere l'interruttore; il cicalino del telecomando emette un segnale acustico = Bassa velocità (30%).
- Facendo scorrere l'interruttore, il cicalino del telecomando emette due segnali acustici = alta velocità (100%).

La regolazione della sensibilità influisce sulla velocità di risposta del dispositivo; una sensibilità più alta significa una risposta più rapida, una sensibilità più bassa significa una risposta più lenta.

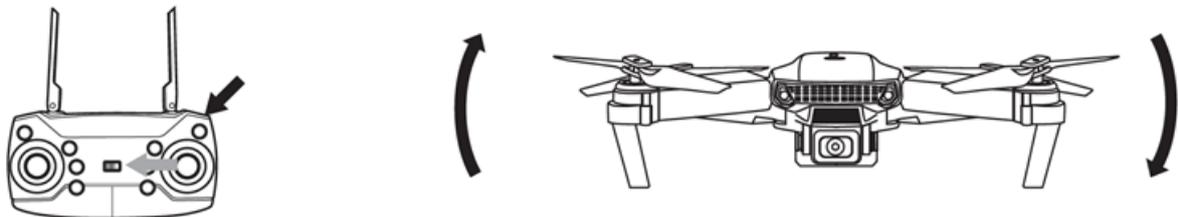
MODALITÀ DI VOLO

Il dispositivo volante può eseguire rotolamenti di 360 gradi. Per eseguire il rollio, assicurarsi che il dispositivo si trovi ad almeno cinque metri dal suolo. Azionare la funzione di rollio mentre si sale per mantenere l'altezza dopo il rollio.

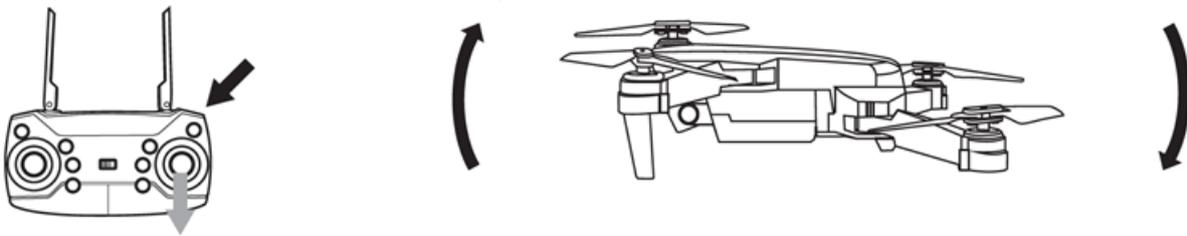
1. **Rotolamento a sinistra:** Fare clic su "conversione modalità", quindi spingere la leva di comando destra completamente a sinistra. Dopo il rotolamento, riportare la leva in posizione centrale.



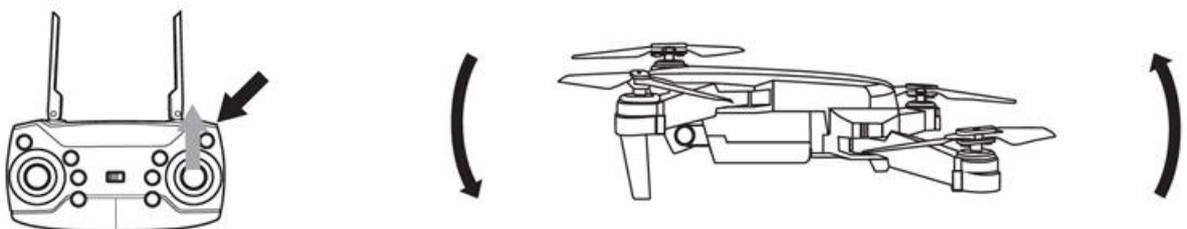
2. **Rotolamento a destra:** Fare clic su "conversione modalità", quindi spingere la leva di comando destra completamente a destra. Dopo il rotolamento, riportare la leva in posizione centrale.



3. **Rullo anteriore:** Fare clic su "conversione modalità", quindi spingere la leva di comando destra completamente in avanti. Dopo il rotolamento, riportare la leva in posizione centrale.



4. **Rotolamento all'indietro:** Fare clic su "conversione modalità", quindi spingere la leva di comando destra completamente all'indietro. Dopo il rotolamento, riportare la leva in posizione centrale.



Nota: per uscire dalla modalità di rotazione, fare nuovamente clic sul tasto "conversione modalità".

MODALITÀ HEADLESS CON RITORNO A UN TASTO

In modalità headless, indipendentemente dalla posizione o dalla direzione dell'aereo, premendo il tasto della modalità headless si blocca la direzione di decollo. Se l'aereo vola lontano e la direzione non è chiara, premendo il tasto della modalità headless si attiva il ritorno automatico.

1. Assicurarsi che la testa dell'aereo sia rivolta in avanti per ottenere la corretta direzione della modalità senza testa e del ritorno automatico.
2. Per utilizzare la modalità senza testa, fare clic sul tasto della modalità senza testa per bloccare la direzione di decollo.
3. Per uscire dalla modalità headless, cliccare nuovamente sul tasto headless mode.
4. Per il rientro automatico, fare clic sul pulsante di rientro. L'aereo tornerà nella direzione di decollo. Il controllo manuale è possibile durante il rientro automatico regolando il joystick.

Attenzione: Scegliere aree con pochi ostacoli e pedoni per evitare perdite inutili.

RISOLUZIONE DEI PROBLEMI DURANTE IL VOLO

Situazione	Causa	Soluzione
1. Il LED di stato del ricevitore lampeggia continuamente per più di 4 secondi dopo l'inserimento della batteria del veicolo di volo. Nessuna risposta all'input di controllo.	Impossibile collegarsi al trasmettitore.	Ripetere il processo di inizializzazione all'accensione.
2. Nessuna risposta dopo il collegamento della batteria al veicolo di volo.	<ol style="list-style-type: none">1. Alimentare il trasmettitore e il ricevitore.2. Controllare la tensione del trasmettitore e del ricevitore.3. Scarso contatto sui terminali della batteria.	<ol style="list-style-type: none">1. Accendere il trasmettitore e verificare che la batteria del veicolo di volo sia inserita correttamente.2. Utilizzare batterie completamente cariche.3. Reinserrire la batteria e assicurarsi che il contatto tra i contatti della batteria sia buono.
3. Il motore non risponde allo stick del motore, il LED del ricevitore lampeggia.	Batteria del veicolo di volo esaurita.	Caricare completamente la batteria o sostituirla con una completamente carica.
4. Il rotore principale gira ma non riesce a decollare.	<ol style="list-style-type: none">1. Pale principali deformate.2. Batteria del veicolo di volo esaurita.	<ol style="list-style-type: none">1. Sostituire le pale principali.2. Caricare o sostituire la batteria con una completamente carica.
5. Forti vibrazioni del veicolo di volo.	Pale principali deformate.	Sostituire le pale principali.
6. Coda ancora fuori assetto dopo la regolazione dei flap, o velocità incoerente durante la piroetta destra/sinistra.	<ol style="list-style-type: none">1. Rotori di coda danneggiati.2. Motore di coda danneggiato.	<ol style="list-style-type: none">1. Sostituire i rotor di coda.2. Sostituire il motore di trazione della coda.

Situazione	Causa	Soluzione
7. Il veicolo di volo vaga ancora in avanti dopo la regolazione del trim durante l'hovering.	Punto medio del giroscopio non calibrato.	Riavviare e regolare con precisione per neutralizzare il punto medio.
8. Il veicolo di volo vaga ancora a sinistra/destra dopo la regolazione del trim durante l'hovering.	1. Motore spento. 2. Cono allentato.	1. Sostituire il motore. 2. Serrare il cono.

ISTRUZIONI PER IL RICICLAGGIO E LO SMALTIMENTO:



Questa etichetta indica che il prodotto non può essere smaltito come altri rifiuti domestici in tutta l'Unione Europea. Per prevenire possibili danni all'ambiente o alla salute umana derivanti da uno smaltimento non controllato dei rifiuti. Ricicla responsabilmente per promuovere l'uso sostenibile delle risorse materiali. Se desideri restituire un dispositivo usato, utilizza il sistema di raccolta o contatta il rivenditore presso il quale hai acquistato il prodotto. Il rivenditore può accettare il prodotto per un riciclaggio ecologicamente sicuro.



Una dichiarazione del produttore che attesta che il prodotto è conforme ai requisiti delle direttive dell'UE applicabili.

EU DECLARATION OF CONFORMITY
According to EC Directive - CE

WE, producer: Shantou Laidingdan Technology Company Limited
Address: 401,Rongfu North, Fengxiang Street, Chenghai District, Shantou
Phone: 8613823670554
Email: nit3721@163.com

This declaration of conformity is issued under the sole responsibility of the manufacturer.

Product name: SKYPRO (Collapsible aircraft)
Model no.: E88

Has been designed and manufactured in accordance to the following technical regulation:

RED directive 2014/53/EU

ROHS directive Directive 2011/65/EU Annex II (EU) 2015/863 as last amended Directive (EU) 2017/2102

The object of the declaration is in conformity with relevant Union harmonization legislation.

ETSI EN 301 489-1 V2.2.3

ETSI EN 301 489-17 V3.2.0

EN 62311:2020

ETSI EN 300 328 V2.2.2

EN IEC 62368-1:2020/A11:2020

IEC 62321-5:2013

IEC 62321-4:2017

IEC 62321-7-2:2017

IEC 62321-6:2015

IEC 62321-8:2017

Imported by: HS PLUS D.O.O., Gmajna 8, 1236 Trzin, Slovenia, EU.

The products were produced according to the European Union directive and standards.

Producer: Shantou Laidingdan Technology Company Limited

Stamp/signature:

汕头来订单科技有限公司
Shantou Laidingdan Technology Company Limited

Name/surname: Hongmei Zhou

Title: Sales Manager

Place and Date: Shantou City, Guangdong Province 24Apr2023

DICHIARAZIONE DI CONFORMITÀ UE
Secondo la Direttiva CE

Produttore: Shantou Laidingdan Technology Company Limited
Indirizzo: 401, Rongfu North, Fengxiang Street, Chenghai District, Shantou
Telefono: 8613823670554
Email: nit3721@163.com

La presente dichiarazione di conformità è rilasciata sotto l'esclusiva responsabilità del produttore.

Nome del prodotto: SKYPRO (aereo pieghevole)
Numero modello: E88

È stato progettato e fabbricato in conformità con il seguente regolamento tecnico:

Direttiva RED 2014/53/EU

**Direttiva ROHS Direttiva 2011/65/EU Allegato II (EU) 2015/863 come modificato da ultimo dalla
Direttiva (EU) 2017/2102**

L'oggetto della dichiarazione è conforme alla legislazione di armonizzazione dell'Unione pertinente.

ETSI EN 301 489-1 V2.2.3

ETSI EN 301 489-17 V3.2.0

EN 62311:2020

ETSI EN 300 328 V2.2.2

EN IEC 62368-1:2020/A11:2020

IEC 62321-5:2013

IEC 62321-4:2017

IEC 62321-7-2:2017

IEC 62321-6:2015

IEC 62321-8:2017

Importato da: HS PLUS D.O.O., Gmajna 8, 1236 Trzin, Slovenia, EU.
I prodotti sono stati prodotti secondo la direttiva e gli standard dell'Unione Europea.

Produttore: Shantou Laidingdan Technology Company Limited
Timbro/firma:
Nome/cognome: Hongmei Zhou
Titolo: Responsabile vendite
Luogo e data: Shantou City, Provincia di Guangdong, 24 apr. 2023